

18 Théorème du point fixe de Brouwer

On donne une preuve utilisant du calcul différentiel présent dans [CLF97, Chap. XXXII, Exercice 32-5, p. 179].

18.1 Le développement

Théorème (Point fixe de Brouwer) — Soit B la boule unité fermé de \mathbb{R}^n . Toute fonction $F : B \rightarrow B$ continue admet un point fixe.

Lemme 18.1 — Soit $f : \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}^n$ de classe C^∞ . Pour $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$, on note D_i le déterminant $\det(\partial_0 f, \dots, \widehat{\partial_i f}, \dots, \partial_n f)$. Alors

$$\sum_{i=0}^n (-1)^i \partial_i D_i = 0.$$

DÉMONSTRATION : Décomposons D_i pour faciliter le calcul de $\partial_i D_i$:

$$\begin{array}{ccccccc} \mathbb{R}^{n+1} & \xrightarrow{f} & \mathbb{R}^n & \xrightarrow{\Sigma_i} & \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) & \xrightarrow{\delta} & \mathbb{R} \\ x & \mapsto & f(x) & \mapsto & (\partial_j f(x))_{j \neq i} & \mapsto & \det(\partial_j f(x))_{j \neq i}. \end{array}$$

Ainsi $\partial_i D_i(x) = d_x D_i(e_i)$ où e_i est le i -ème vecteur de la base canonique. Par la formule de la chaîne :

$$\begin{aligned} d_x D_i(e_i) &= d_{\Sigma_i \circ f(x)} \delta \circ d_{f(x)} \Sigma_i \circ d_x f(e_i) \\ &= d_{\Sigma_i \circ f(x)} \delta \circ d_{f(x)} \Sigma_i(\partial_i f(x)) \\ &= d_{\Sigma_i \circ f(x)} \delta(\partial_j \partial_i f(x))_{j \neq i} \quad (\Sigma_i \text{ étant linéaire c'est sa propre différentielle!}) \\ &= \sum_{k \neq i} \det([\partial_k \partial_i f(x)]_k, [(\partial_j f(x))_{j \neq i}]_k) \quad (\text{par le Lemme 18.2}) \\ &= \sum_{j \neq i} \det \left(\underbrace{(\partial_i \partial_j f(x), \partial_0 f(x), \dots, \widehat{\partial_i f(x)}, \widehat{\partial_j f(x)}, \dots, \partial_n f(x))}_{X_{ij}} \right) \cdot \varepsilon_{ij}, \end{aligned}$$

avec

$$\varepsilon_{ij} = \begin{cases} (-1)^j & \text{si } j < i \\ (-1)^{j-1} & \text{si } j > i. \end{cases}$$

La dernière égalité étant obtenu en faisant passer la k -ième colonne $\partial_i \partial_j f(x)$ en première position. Par conséquent, en remarquant que $X_{ij} = X_{ji}$ (par le théorème de Schwarz), on trouve bien que :

$$\begin{aligned} \sum_{i=0}^n (-1)^i \partial_i D_i &= \sum_{i=0}^n (-1)^i \sum_{j \neq i} X_{ij} \begin{cases} (-1)^j & \text{si } j < i \\ (-1)^{j-1} & \text{si } j > i. \end{cases} \\ &= \sum_{i=0}^n \left(\sum_{j < i} (-1)^i (-1)^j X_{ij} + \sum_{j > i} (-1)^i (-1)^{j-1} X_{ij} \right) \\ &= \sum_{i=0}^n \left(\sum_{j < i} (-1)^i (-1)^j X_{ij} - \sum_{j < i} (-1)^i (-1)^j X_{ij} \right) = 0 \end{aligned}$$

□

DÉMONSTRATION DU THÉORÈME DE POINT FIXE DE BROUWER : Soit $F : B \rightarrow B$ de classe C^∞ . Supposons par l'absurde que $F(x) \neq x$ pour tout $x \in B$.

1) Montrons que $a : B \rightarrow \mathbb{R}$ est C^∞ où a est la fonction qui à x associe la plus grande valeur α solution de $\|x + \alpha(x - F(x))\|^2 = 1$. En développant l'expression on obtient un polynôme du second degré en $a(x)$:

$$\|x\|^2 - 1 + 2a(x)\langle x, x - F(x) \rangle + a(x)^2\|x - F(x)\|^2 = 0.$$

Géométriquement, le discriminant est positif, de fait,

$$\Delta(x) = \langle x, x - F(x) \rangle^2 + (1 - \|x\|^2)\|x - F(x)\|^2 \geq 0,$$

et

$$a(x) = \frac{-\langle x, x - F(x) \rangle + \sqrt{\Delta(x)}}{\|x - F(x)\|^2}$$

définit une fonction C^∞ de B dans \mathbb{R} . Remarquons que si $x \in \mathbb{S}^{n-1}$, alors $a(x) = 0$.

2) Recherche d'une contradiction : Posons $f(t, x) = x + ta(x)(x - F(x))$ et

$$I(t) = \int_B D_0(t, x_1, \dots, x_n) dx_1 \cdots dx_n.$$

Si $t = 0$, on a $f(t, x) = x$ si bien que $D_0(0, x_1, \dots, x_n) = \det I_n = 1$ et ainsi $I(0) = \text{vol } B$. Quand $t = 1$, $f(t, x) = x + a(x)(x - F(x)) \in \mathbb{S}^{n-1}$. Ainsi $f(1, \cdot) : B \rightarrow \mathbb{S}^{n-1}$ n'est nulle part un difféomorphisme local, si bien que pour tout $(x_1, \dots, x_n) \in B$, $D_0(x_1, \dots, x_n) = 0$ et $I(1) = 0$. D'après le théorème de dérivation sous l'intégrale, I est C^1 et par le Lemme 18.1,

$$\begin{aligned} I'(t) &= \int_B \partial_0 D_0 dx_1 \cdots dx_n = \int_B \left(\sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} \partial_i D_i \right) dx_1 \cdots dx_n \\ &= \sum_{i=1}^n (-1)^{i-1} \int \cdots \int \left(\int_{-x_i}^{x_i} \partial_i D_i dx_i \right) dx_1 \cdots dx_{i-1} dx_{i+1} \cdots dx_n. \end{aligned}$$

Si $x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{S}^{n-1}$, on constate que $\partial_0 f = a(x)(x - F(x)) = 0$ (car $a(x) = 0$), si bien que $D_i = 0$ sur \mathbb{S}^{n-1} . Finalement $I' = 0$ et I est constante. Contradiction et F n'existe pas.

3) Raisonement par densité : Si F est maintenant continue, on construit une suite d'application $F_n : B \rightarrow B$ de classe C^∞ qui converge uniformément vers f quand $n \rightarrow \infty$. Chacune d'entre elles à un point fixe $x_n \in B$. Comme B est compact, (x_n) possède une valeur d'adhérence disons $x \in B$ et après extraction d'une sous-suite, on a $F(x) = \lim F_{n_k}(x_{n_k}) = \lim x_{n_k} = x$ ce qui prouve que F à un point fixe. \square

18.2 Compléments

Remarque — Le théorème est faux sur la boule ouverte, on trouve le contre-exemple suivant en dimension 1. La fonction $f :]-1, 1[\rightarrow]-1, 1[$ définie par $f(x) = \frac{1}{2}(x+1)^2 - 1$ est continue, envoie bien la boule unité sur elle-même, mais ne possède pas de point fixe..

Lemme 18.2 — Soit E_1, \dots, E_n, F des espaces vectoriels normés et soit $\varphi : E_1 \times \dots \times E_n \rightarrow F$ une application n -linéaire continue. L'application φ est différentiable en tout point et

$$d_{\underline{x}}\varphi(\underline{h}) = \sum_{i=1}^n \varphi(x_1, \dots, x_{i-1}, h_i, x_{i+1}, \dots, x_n) := \sum_{i=1}^n \varphi([h_i]_i, [\underline{x}]_i)$$

pour tous $\underline{x} = (x_1, \dots, x_n), \underline{h} = (h_1, \dots, h_n) \in E_1 \times \dots \times E_n$.

Le résultat se généralise à un ensemble compact convexe :

Corollaire 18.3 — Soit C un compact convexe de \mathbb{R}^n . Toute fonction $f : C \rightarrow C$ continue possède un point fixe.

C'est une conséquence immédiate du théorème de point fixe de Brouwer et de la proposition suivante :

Proposition 18.4 — Tout compact convexe non vide de \mathbb{R}^n est homéomorphe à $\overline{B_k(0, r)}$ pour un $k \leq n$ et un $r > 0$.

DÉMONSTRATION : Soit C un compact convexe de \mathbb{R}^n . On se place dans $F = \text{Vect}(C)$ muni de sa topologie canonique. Dans F , l'intérieur de C est non vide. Par translation, on peut donc supposer que C contient la boule $B(0, r)$ pour un $r > 0$. Notons $S = \partial B(0, r)$. Pour tout $u \in S$, l'intersection $C \cap \mathbb{R}_+u$ est un convexe compact de \mathbb{R}_+u contenant 0, i.e. un ensemble de la forme $[0, g(u)]$. De plus $g(u) \in \partial C$ (donc $\|g(u)\| \geq r$) tandis que tout autre point du segment est intérieur à C (car il est intérieur à $\text{Conv}\{B(0, r), g(u)\}$). Puis l'application $g : S \rightarrow \partial C$ est un homéomorphisme. En effet, d'après ce qui précède, c'est la bijection réciproque de l'application $v \mapsto \frac{rv}{\|v\|}$, continue sur le compact ∂C . Pour conclure, on étend g en une bijection $G : B(0, r) \rightarrow C$ en posant $G(tu) = tg(u)$ pour tout $u \in S$ et tout $t \in [0, 1]$. Cette application est continue en tout vecteur non nul. Comme g est bornée (car C est compact), G est aussi continue en 0. C'est donc bien, comme g , un homéomorphisme entre deux compacts. \square

Voyons un contre-exemple en dimension infini : on se place sur $\ell^2(\mathbb{Z})$ muni de sa norme usuelle et on considère l'application

$$T : \begin{cases} \ell^2(\mathbb{Z}) & \rightarrow & \ell^2(\mathbb{Z}) \\ (x_n)_{n \in \mathbb{Z}} & \mapsto & (1 - \|x\|)e^0 + \sigma(x), \end{cases}$$

où e^0 est la suite ne contenant que des 0 sauf en 0-ième position où elle vaut 1 et σ est l'opérateur de shift à droite ($\sigma(x_n) = x_{n+1}$). On vérifie qu'elle est bien défini, continu par continuité de la norme et du shift (qui est une isométrie). De plus

$$\forall x \in \overline{B(0, 1)}, \quad \|T(x)\| \leq |1 - \|x\|| + \|x\| = 1.$$

Pourtant nous allons voir que T n'admet pas de point fixe, en effet :

$$\forall x \in \overline{B(0, 1)}, \quad T(x) = x \iff \begin{cases} x_0 = 1 - \|x\| + x_{-1} \\ x_n = x_{n-1} & \text{pour } n \neq 0. \end{cases}$$

Ainsi

$$\begin{cases} x_n = 0 & \text{si } n \geq 0 \\ x_n = x_{-1} & \text{sinon.} \end{cases}$$

Puisque $x \in \ell^2(\mathbb{Z})$, $x_0 = x_{-1} = 0$, donc $x = 0$, mais c'est impossible car $x_0 = 1 - \|x\| + x_{-1}$.

Sous des hypothèses supplémentaires, on a une généralisation du théorème de Brouwer qui est énoncé ci-dessous.

Théorème (Point fixe de Schauder) — Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel normé, C un convexe fermé non vide de E et $T : C \rightarrow C$ continue. Si $T(C)$ est relativement compact (i.e. $\overline{T(C)}$ est compact), alors T admet un point fixe.

Références

- [CLF97] A. Chambert-Loir and S. Fermigier. *Exercices de mathématiques pour l'agrégation, Analyse 3*. Masson, 1997.